

ソフトウェアマニュアル
オプション

HIDIC
S10 シリーズ

OD.RING For Windows®

2α
S10mini
シリーズ

対象機種

HIDIC-S10/2	NESP-25E
HIDIC-S10/2 E	NESP-2 E
HIDIC-S10/2 H	NESP-2 H
HIDIC-S10/2 Hf	NESP-2 Hf
S10mini モデルS	
S10mini モデルH	
S10mini モデルF	
S10mini モデルD	

本製品を輸出される場合には、外国為替及び外国貿易法の規制並びに米国輸出管理規則など外国の輸出関連法規をご確認の上、必要な手続きをお取りください。
なお、不明な場合は、弊社担当営業にお問合わせください。

1997年12月 (第1版) SAJ - 3 - 147 (A) (廃版)
1999年11月 (第2版) SAJ - 3 - 147 (B) (廃版)
2000年 9月 (第3版) SAJ - 3 - 147 (C) (廃版)
2003年 5月 (第4版) SAJ - 3 - 147 (D)

このマニュアルの一部、または全部を無断で転写したり複写することは、固くお断りいたします。
このマニュアルの内容を、改良のため予告なしに変更することがあります。



安全上のご注意

システムの構築やプログラムの作成などは、このマニュアルの記載内容をよく読み、書かれている指示や注意を十分理解してから行ってください。誤操作により、システムが故障することがあります。

このマニュアルは、必要なときすぐに参照できるように、手近なところに保管してください。このマニュアルの記載内容について疑問点または不明点がございましたら、最寄りの当社営業またはSEまでお知らせください。

お客様の誤操作に起因する事故発生や損害については、当社は責任を負いかねますのでご了承ください。

当社提供ソフトウェアを改変して使用した場合に発生した事故や損害については、当社は責任を負いかねますのでご了承ください。

当社提供以外のソフトウェアを使用した場合の信頼性については、当社は責任を負いかねますのでご了承ください。

ファイルのバックアップ作業を日常業務に組み入れてください。ファイル装置の障害、ファイルアクセス中の停電、誤操作、その他何らかの原因によりファイルの内容を消失することがあります。このような事態に備え、計画的にファイルのバックアップを取っておいてください。

当社製品が故障や誤動作したりプログラムに欠陥があった場合でも、使用されるシステムの安全が十分に確保されるよう、保護・安全回路は外部に設け、人身事故や重大な災害に対する安全対策が十分確保できるようなシステム設計としてください。

非常停止回路、インタロック回路などはPLCの外部で構成してください。PLCの故障により、機械の破損や事故の恐れがあります。

運転中のプログラム変更、強制出力、RUN、STOPなどは十分安全を確認してから行ってください。誤操作により、機械の破損や事故の恐れがあります。

OD.RING/SD.LINKシステムについて

S10miniシリーズにSD.LINKモジュール（シングルモードデュアルリンクモジュール）が追加されました。SD.LINKはOD.RING同様、CPU間で相互にメモリ転写をすることでデータを共有するモジュールです。

<モジュール型式>

標準仕様品 : LQE030

耐環境仕様品 : LQE030-Z

OD.RINGはマルチモードの光ファイバ、SD.LINKはシングルモードの光ファイバを使用します。この相違点により、OD.RINGで設定するパラメータとSD.LINKで設定するパラメータに違いを生じることなく、OD.RINGシステムによりSD.LINKのパラメータを設定できます。

これらのことから、SD.LINKの環境構築ツールは、OD.RINGの環境構築ツールであるOD.RINGシステムと共用とし、OD.RING/SD.LINKシステムとして環境構築するようにしました。

SD.LINKについては、このマニュアルに記載の「OD.RING」を「SD.LINK」に置き換えて参照してください。

はじめに

OD.RING/SD.LINKシステムをお買い上げいただき誠にありがとうございます。

このシステムは、パーソナルコンピュータ上で動作し、OD.RINGモジュールに対する各種セットアップ処理を実行します。

このマニュアルは、OD.RING/SD.LINKシステムにおける操作方法について記述してあります。
このマニュアルは、下記バージョンのシステムに対応しています。

システム名称およびバージョン
OD.RING/SD.LINKシステム For Windows® 07-03

バージョン05-00以前のシステムは、Microsoft® Windows® 98 operating systemに対応していません。
Microsoft® Windows® 95 operating systemのみの対応となります。

OD.RINGモジュールについては、下記マニュアルを参照してください。下記マニュアルは、モジュールに添付して納品されます。

< 関連マニュアル >

- ・ 2 シリーズ ハードウェアマニュアル オプション 光二重リング (マニュアル番号 SAJ-2-123)
- ・ S10mini OD.RINGマニュアル (マニュアル番号 SMJ-1-102)
- ・ S10mini SD.LINKマニュアル (マニュアル番号 SMJ-1-115)

NESP (Nissan Electronic Sequence Processor) シリーズは、下記の対応を参照のうえ使用してください。

【HIDIC-S10 シリーズ】		【NESPシリーズ】
HIDIC-S10/2	NESP-S25E
HIDIC-S10/2 E	NESP-2 E
HIDIC-S10/2 H	NESP-2 H
HIDIC-S10/2 Hf	NESP-2 Hf

< 商標について >

- ・ Microsoft® Windows® operating system, Microsoft® Windows® 95 operating system, Microsoft® Windows® 98 operating system, Microsoft® Windows® 2000 operating system, Microsoft® Windows® XP operating systemは、米国Microsoft Corporationの米国およびその他の国における登録商標です。
 - ・ Ethernetは米国Xerox Corp.の登録商標です。
- その他、記載されている会社名、製品名は、各社の商標または登録商標です。

Windows® 2000, Windows® XP対応システムについて

Microsoft® Windows® 2000 operating system (以降、Windows® 2000と略します。), Microsoft® Windows® XP operating system (以降、Windows® XPと略します。)対応のシステムは、下記一覧のとおりです。

下記一覧のバージョンより古いバージョンのシステムは、Windows® 2000, Windows® XPに対応していませんので、Microsoft® Windows® 95 operating system (以降、Windows® 95と略します。), Microsoft® Windows® 98 operating system (以降、Windows® 98と略します。)のみの対応となります。(下記一覧のシステム名は、以降、各システムと略します。)

< Windows® 2000, Windows® XP対応システム一覧 >

No.	システム名	型式	バージョン	Windows® 2000	Windows® XP
1	S10Toolsシステム	S-7890-01	07-05		
2	ラダー図システム	S-7890-02	07-05		
3	HI-FLOWシステム	S-7890-03	07-02		
4	CPMSロードシステム	S-7890-04	07-04		
5	CPMSEロードシステム	S-7890-05	07-04		
6	CPMSデバッグシステム	S-7890-06	07-02		
7	CPMSEデバッグシステム	S-7890-07	07-02		
8	GP-IBロードシステム	S-7890-08	07-01		
9	一括セーブ/ロードシステム	S-7890-09	08-01		
10	RPDP/S10 SYSTEM	S-7891-10	03-03	(*2)	× (*1)
11	NX/ACP-S10	S-7891-11	01-02	(*2)	× (*1)
12	NX/Ladder	S-7891-12	02-01	(*2)	× (*1)
13	NX/Tools-S10システム	S-7890-13	07-02		
14	NX/HOST-S10	S-7890-14	07-01		
15	4 ラダー図システム	S-7890-17	07-05		
16	4 Hラダー図システム	S-7890-18	07-05		
17	ラダー図コメントコンバータシステム	S-7890-19	06-01		
18	H7338サポートシステム	S-7890-20	07-01		
19	高速リモートI/Oシステム	S-7890-21	07-01		
20	CPU間リンクシステム	S-7890-22	07-01		
21	4チャンネルアナログパルスカウンタシステム	S-7890-23	07-01		
22	外部機器リンクシステム	S-7890-24	07-02		
23	S10ET LINKシステム	S-7890-25	07-02		
24	J.NETシステム	S-7890-27	07-02		
25	OD.RING/SD.LINKシステム	S-7890-28	07-03		
26	ET.NETシステム	S-7890-29	07-01		
27	FL.NETシステム	S-7890-30	07-03		
28	D.NETシステム	S-7890-31	07-04		
29	BSCシステム	S-7890-32	07-01		
30	HDLCシステム	S-7890-33	07-01		
31	モニタ専用ラダー図システム	S-7890-34	07-04		
32	モニタ専用HI-FLOWシステム	S-7890-35	07-01		
33	IR.LINKシステム	S-7890-36	07-02		
34	クロスCコンパイラ (マター・グラフィックス・ジャパン株式会社製)	MCP68K	5.3	(*2)	× (*1)

: 対応、× : 非対応

(*1) クロスCコンパイラ (No.34) は、Windows® XPに非対応のため、Windows® 2000で使用してください。

(*2) クロスCコンパイラ (No.34) は、Windows® 2000対応版 (バージョン5.3以降) が前提です。

<用語の定義>

- Nコイル : パソコン上に表示されたシートにシンボルを貼り付け、PCs上で実行できる形態に変換したラダープログラムです。
- プロセス : パソコン上に表示されたシートにシンボルを貼り付け、PCs上で実行できる形態に変換したHI-FLOWプログラムです。
- コンパイル : ラダー図やHI-FLOWのアプリケーションプログラムをPCsで実行できる形態（Nコイル、プロセスなど）に変換します。
- ビルド : 修正したアプリケーションプログラムのみコンパイルします。
- リビルド : 存在するすべてのアプリケーションプログラムをコンパイルします。
- シート : ラダー図やHI-FLOWのアプリケーションプログラムなどを作成するための用紙で、パソコン上で管理します。
- PCs : Programmable Controllersの略です。
S10 およびS10miniシリーズ等のPLCの総称です。
- PLC : Programmable Logic Controllerの略です。
プログラム内蔵方式でシーケンス制御をする工業用電子装置です。
S10 およびS10miniシリーズ等もPLCに該当します。

<記憶容量の計算値についての注意>

2ⁿ計算値の場合（メモリ容量・所要量、ファイル容量・所要量など）

1KB（キロバイト）= 1,024バイトの計算値です。

1MB（メガバイト）= 1,048,576バイトの計算値です。

1GB（ギガバイト）= 1,073,741,824バイトの計算値です。

10ⁿ計算値の場合（ディスク容量など）

1KB（キロバイト）= 1,000バイトの計算値です。

1MB（メガバイト）= 1,000²バイトの計算値です。

1GB（ギガバイト）= 1,000³バイトの計算値です。

目 次

1	ご使用にあたり	1
1. 1	システムの概要	2
1. 2	必要なハードウェアとソフトウェア	2
2	システムインストール	5
2. 1	インストール	6
2. 2	アンインストール	7
2. 3	システム立ち上げ	8
2. 4	システム終了	9
3	コマンド	11
3. 1	コマンド体系	12
3. 2	メインモジュールパラメータ編集	12
3. 3	サブモジュールパラメータ編集	13
3. 4	メインモジュールエラー情報	13
3. 4. 1	モジュールエラー	14
3. 4. 2	ステータス	15
3. 4. 3	RASテーブル	16
3. 5	サブモジュールエラー情報	16
3. 6	接続PCs変更	17

1 ご使用にあたり

1 ご使用にあたり

このマニュアルは、Windows®パソコンプログラミングのユーザを対象としています。

1.1 システムの概要

OD.RING For Windows® (以降、OD.RINGと略します。)は、Windows®アプリケーションと等価なオペレーションにより、HIDIC-S10 シリーズおよびS10miniシリーズOD.RINGモジュールのメイン、サブモジュールのパラメータ編集、エラー情報を表示します。

1.2 必要なハードウェアとソフトウェア

各システムを使用するためには、以下のハードウェアおよびソフトウェアが必要です。

<パーソナルコンピュータ(以降、パソコンと略します。)>

項目	OS	Windows® 95 (*1)	Windows® 2000 (*1)	Windows® XP (*1)
		Windows® 98 (*1)		(*2)
CPU		Pentium 133MHz以上	Pentium 300MHz以上	
メモリ (RAM)		32MB以上	64MB以上	128MB以上
空きハードディスク容量 (*3)		20MB以上 / システム (ただし、OSインストール、オプションモジュールインストールは、10MB以上 / システム)		
FDドライブ		1台以上 (FDにてソフトウェアをインストールする場合に必要)		
CD-ROMドライブ		1台以上 (CD-ROMにてソフトウェアをインストールする場合に必要)		
イーサネット (10BASE-T)		1ポート以上 (パソコンとET.NETモジュールを接続する場合に必要)		
シリアル (D-sub9ピン)		1ポート以上 (PCsとパソコンをRS-232C接続する場合、またはET.NETモジュールにIPアドレスを設定する場合に必要)		
PCカード (PC Card Standard (JEITA V4.2) 準拠TYPE またはTYPE)		1スロット以上 (パソコンとパラレルインタフェースモジュール (LWZ400) を接続する場合、下記GP-IBカードと共に必要) GP-IBカード: PCMCIA-GPIB (型番: 777438-02) (日本ナショナルインスツルメンツ株式会社製)		
ディスプレイ		800 × 600ピクセル以上の解像度		
Microsoft® Internet Explorer		バージョン4.01以降		

(*1) OSのサービスパックはソフトウェア添付資料を参照してください。

(*2) 「はじめに」内の<Windows® 2000, Windows® XP対応システム一覧> No.10, 11, 12, 34を除きます。

(*3) 各システムをインストールするために必要な容量です。さらにユーザプログラム保存用の空き容量が必要です。

< パソコン以外のハードウェア >

- ・ HIDIC-S10 シリーズCPU (2 、 2 E、 2 H、 2 Hf) またはS10miniシリーズCPU
- ・ HIDIC-S10 シリーズ電源またはS10miniシリーズ電源
- ・ HIDIC-S10 シリーズバックボードまたはS10miniシリーズバックボード
- ・ HIDIC-S10 シリーズOD.RINGモジュール (LWE500) またはS10miniシリーズOD.RINGモジュール (LQE010, 015)
- ・ パソコンとPCs間の接続ケーブル
- ・ 必要に応じたりモートI/Oステーション、電源、バックボード、カードおよび配線ケーブル

留意事項

この製品を使用するユーザは、Windows®環境およびユーザインタフェースについての知識が必要です。このシステムは、Windows®標準に従っています。このマニュアルは、基本となるWindows®の使用法を習得しているユーザを対象にして記述されています。

パソコン設定上の注意

サスペンド機能を持ったパソコンを使用する場合は、サスペンド機能をOFFにしてください。このシステムを実行中にサスペンド機能が動作すると、正常に動作しないことがあります。

2 システムインストール

2 システムインストール

2. 1 インストール (*)

まず、お手元のCDが正しいものか確認してください。

各システムをインストールするには、システムのCDのDISK1フォルダに格納されているSetup.exeをダブルクリックします。インストール後、インストールしたプログラムの画面は表示されません。

なお、各システムをインストールするためには、Microsoft® Internet Explorer 4.01以降をインストールしておいてください。もし、インストールされていない場合は、インストール後に各システムをインストールしてください。

注 意

各システムを動作させるためには、Microsoft® Internet Explorer 4.01以降をインストールしておいてください。インストールされていない場合、各システムが正常に動作しません。各システムをインストールする前に、すべてのWindows®プログラムを必ず終了してください。ウイルス監視ソフトウェアなどメモリに常駐しているプログラムも必ず終了してください。終了せずにインストールすると、エラーが発生する場合があります。その場合は、「2. 2 アンインストール」を参照して、一旦システムをアンインストールし、すべてのWindows®プログラムを終了してから、再度各システムをインストールしてください。Windows® 2000を使用してインストールおよびアンインストールする場合は、ログオンするユーザのアカウントを「Administrator」または「Administratorsグループに属するユーザ」としてください。Windows® XPを使用してインストールおよびアンインストールする場合は、ログオンするユーザのアカウントを「コンピュータの管理者」としてください。「制限付きアカウント」では各システムが正常に動作しません。

(*) 「はじめに」内の<Windows® 2000, Windows® XP対応システム一覧> No.10, 11, 12, 14, 34を除きます。

2.2 アンインストール(*)

バージョンアップ時などのアンインストールは、以下の手順で行います。

(1) Windows® 95, Windows® 98からのアンインストール

[スタート]メニューの[設定] - [コントロールパネル]を開きます。[アプリケーションの追加と削除]をダブルクリックし、[セットアップと削除]タブで「各システム」を選択し、追加と削除 ボタンをクリックします。[ファイル削除の確認]画面が表示されますので、はい ボタンをクリックします。

(2) Windows® 2000からのアンインストール

[スタート]メニューの[設定] - [コントロールパネル]を開きます。[アプリケーションの追加と削除]をダブルクリック(または[スタート]メニューの[設定] - [コントロールパネル] - [アプリケーションの追加と削除]をクリック)し、[プログラムの変更と削除]タブで「各システム」を選択し、変更と削除 ボタンをクリックします。[ファイル削除の確認]画面が表示されますので、はい ボタンをクリックします。

(3) Windows® XPからのアンインストール

[スタート]メニューの([設定] -) [コントロールパネル]を開きます。[プログラムの追加と削除]をダブルクリック(または[スタート]メニューの([設定] -) [コントロールパネル] - [プログラムの追加と削除]をクリック)し、[プログラムの変更と削除]タブで「各システム」を選択し、変更と削除 ボタンをクリックします。[ファイル削除の確認]画面が表示されますので、はい ボタンをクリックします。

デスクトップ等に、各システム実行ファイルのショートカットを作成した場合は、そのショートカットを削除してください。

注 意

Windows®でアンインストール中に[共有ファイルを削除しますか?]画面が表示された場合は、いいえ ボタンをクリックして共有ファイルを削除しないでください。

Windows® 2000を使用してインストールおよびアンインストールする場合は、ログオンするユーザのアカウントを「Administrator」または「Administratorsグループに属するユーザ」としてください。

Windows® XPを使用してインストールおよびアンインストールする場合は、ログオンするユーザのアカウントを「コンピュータの管理者」としてください。

Windows® 2000を使用してアンインストール時、[アプリケーションの追加と削除]画面がロック(操作不能)状態となった場合は、Windows®の[スタート]メニューの[シャットダウン]から一旦ログオフし、再度[Windowsへログオン]画面にてログオンしてください。

(*) 「はじめに」内の<Windows® 2000, Windows® XP対応システム一覧> No.10, 11, 12, 14, 34を除きます。

2 システムインストール

2.3 システム立ち上げ(*)

(1) 各システムでインストールされるシステムは、Windows®の[スタート]メニューに自動的に登録されます。この[スタート]メニューから、[(すべての)プログラム] - [Hitachi S10] - 「各システム」を選択して起動してください。

各システムをインストール時にログオンしたユーザ名と、各システムを起動するユーザ名が異なる場合、各システムが[スタート]メニューに表示されません。その場合は、下記の各システムの実行ファイル(拡張子.exe)のショートカットをデスクトップ等に作成し、そのショートカットをダブルクリックして各システムを起動してください。

<実行ファイル格納ディレクトリー一覧>

No.	システム名	型式	実行ファイル格納ディレクトリ(*1)	実行ファイル名
1	S10Toolsシステム	S-7890-01	C:\¥Hitachi¥S10	S10Ladder.exe S10Tool.exe
2	ラダー図システム	S-7890-02	C:\¥Hitachi¥S10¥2ALDC	S10Ladder.exe
3	HI-FLOWシステム	S-7890-03	C:\¥Hitachi¥S10¥HF	S10Tool.exe
4	CPMSロードシステム	S-7890-04	C:\¥Hitachi¥S10¥CPMS	Cpms.exe
5	CPMSEロードシステム	S-7890-05	C:\¥Hitachi¥S10¥CPMSE	Cpmse.exe
6	CPMSデバッグシステム	S-7890-06	C:\¥Hitachi¥S10¥DEBUG	Debugger.exe
7	CPMSEデバッグシステム	S-7890-07	C:\¥Hitachi¥S10¥DEBUGE	DebuggerE.exe
8	GP-IBロードシステム	S-7890-08	C:\¥Hitachi¥S10¥GPIB	Gpib.exe
9	一括セーブ/ロードシステム	S-7890-09	C:\¥Hitachi¥S10¥BACKUP	SysAllSaveLoad.exe
10	NX/Tools-S10システム	S-7890-13	C:\¥Hitachi¥S10¥NX	NXTool.exe
11	4 ラダー図システム	S-7890-17	C:\¥Hitachi¥S10¥4ALDC	S10Ladder_4A.exe
12	4 Hラダー図システム	S-7890-18	C:\¥Hitachi¥S10¥4AHLDC	S10Ladder_4AH.exe
13	ラダー図コメントコンバータシステム	S-7890-19	C:\¥Hitachi¥S10¥CFCONV	Cfconv.exe
14	H7338サポートシステム	S-7890-20	C:\¥Hitachi¥S10¥H7338	H7338.exe
15	高速リモートI/Oシステム	S-7890-21	C:\¥Hitachi¥S10¥HISRIO	HiSpeedRIO.exe
16	CPU間リンクシステム	S-7890-22	C:\¥Hitachi¥S10¥CPULINK	CpuLink.exe
17	4チャンネルアナログパルスカウンタシステム	S-7890-23	C:\¥Hitachi¥S10¥ANALOG	AnalogPuls.exe
18	外部機器リンクシステム	S-7890-24	C:\¥Hitachi¥S10¥EXLINK	ExLink.exe
19	S10ET LINKシステム	S-7890-25	C:\¥Hitachi¥S10¥ETLINK	EtherNet.exe
20	J.NETシステム	S-7890-27	C:\¥Hitachi¥S10¥JNET	JNet.exe
21	OD.RING/SD.LINKシステム	S-7890-28	C:\¥Hitachi¥S10¥ODRING-SDLINK	ODRing.exe
22	ET.NETシステム	S-7890-29	C:\¥Hitachi¥S10¥ETNET	Et_Net.exe
23	FL.NETシステム	S-7890-30	C:\¥Hitachi¥S10¥FLNET	FLnet.exe
24	D.NETシステム	S-7890-31	C:\¥Hitachi¥S10¥DNET	DNet.exe
25	BSCシステム	S-7890-32	C:\¥Hitachi¥S10¥BSC	BSC.exe
26	HDLCシステム	S-7890-33	C:\¥Hitachi¥S10¥HDLC	HDLC.exe
27	モニタ専用ラダー図システム	S-7890-34	C:\¥Hitachi¥S10¥2ALDCM	S10LadderM.exe
28	モニタ専用HI-FLOWシステム	S-7890-35	C:\¥Hitachi¥S10¥HFM	S10ToolM.exe
29	IR.LINKシステム	S-7890-36	C:\¥Hitachi¥S10¥IRLINK	IrLink.exe

(*1) インストール先ドライブ名が「C」の場合のディレクトリ名です。

(*) 「はじめに」内の<Windows® 2000, Windows® XP対応システム一覧> No.10, 11, 12, 14, 34を除きます。

- (2) [OD.RING]画面が表示されます。この状態でOD.RINGは立ち上がっています。
この後は、目的のコマンドのボタンをクリックしてください。

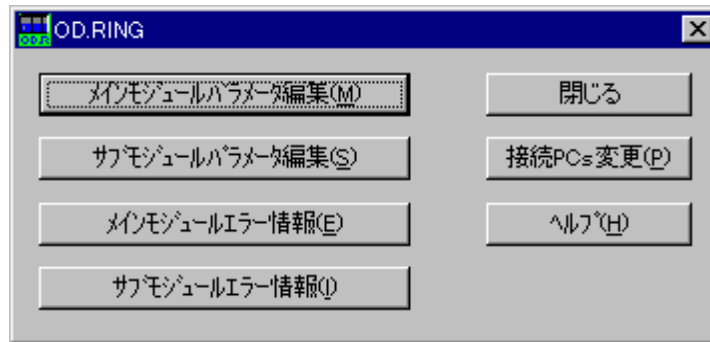


図 2 - 1 [OD.RING]画面

2.4 システム終了

[OD.RING]画面(図2-1参照)において、**×** または **閉じる** ボタンをクリックします。

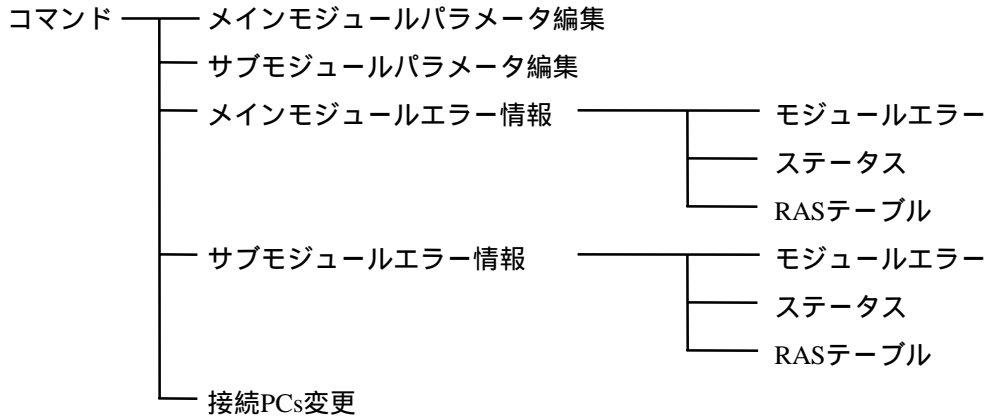
3 コマンド

3 コマンド

3.1 コマンド体系

OD.RINGのコマンド体系を以下に示します。

コマンドの概要を3.2節以降に示します。コマンドの詳細については、ヘルプを参照してください。



3.2 メインモジュールパラメータ編集

機能：メインモジュールのビットデータ、ワードデータおよびRASテーブルのアドレスの設定をします。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [OD.RING]画面から、**メインモジュールパラメータ編集** ボタンをクリックします。
- (2) [パラメータ設定]画面が表示されます。「ビットデータアドレス」、「ワードデータアドレス」および「RASテーブルアドレス」を入力します。

パラメータ設定

状態設定(S)	<input checked="" type="radio"/> クリア(C)	<input type="radio"/> ホールド(H)	<input type="button" value="OK"/>
ビットデータアドレス(B)	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="キャンセル"/>
ビットデータワード数	/**		
ワードデータアドレス(W)	<input type="text"/>	<input type="text"/>	
ワードデータワード数	/**		
RASテーブルアドレス(R)	<input type="text"/>	<input type="text" value="/*****"/>	

- (3) 設定が終了したら、**OK** ボタンをクリックします。設定しない場合は、**キャンセル** ボタンをクリックします。

3.3 サブモジュールパラメータ編集

機能：サブモジュールのビットデータ、ワードデータおよびRASテーブルのアドレスの設定をします。

操作：操作手順はメインモジュールパラメータ編集と同じです。

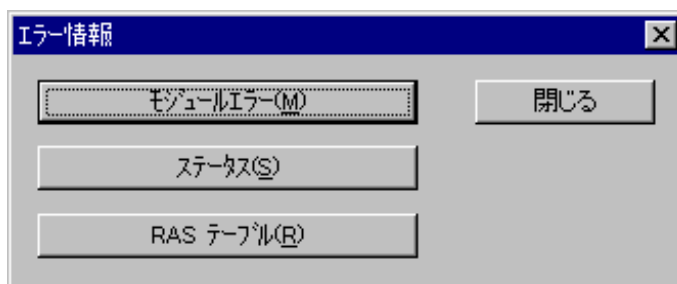
「3.2 メインモジュールパラメータ編集」を参照してください。

3.4 メインモジュールエラー情報

機能：表示するメインモジュールエラー情報を選択します。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [OD.RING]画面から、**メインモジュールエラー情報** ボタンをクリックします。
- (2) [エラー情報]画面が表示されます。



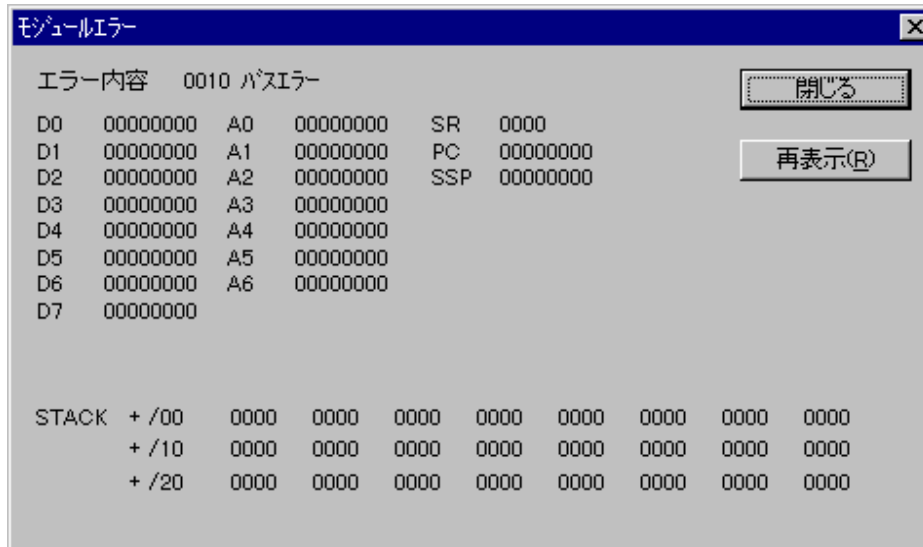
3 コマンド

3. 4. 1 モジュールエラー

機能：メインモジュールのエラー情報を表示します。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [エラー情報]画面から、**モジュールエラー** ボタンをクリックします。
メインモジュールに異常があった場合、エラー情報が表示されます。



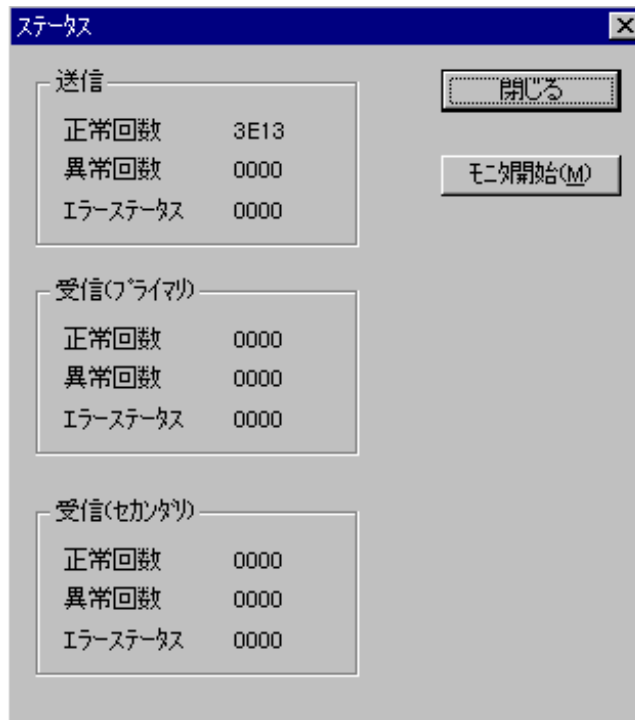
- (2) **再表示** ボタンをクリックすると、最新のエラー情報が表示されます。
エラー表示を終了する場合は、**閉じる** ボタンをクリックします。

3. 4. 2 ステータス

機能：メインモジュールのステータス情報を表示します。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [エラー情報]画面から、**ステータス** ボタンをクリックします。
[ステータス]画面が表示されます。



- (2) モニタを開始する場合は、**モニタ開始** ボタンをクリックします。また、モニタ状態からモニタを停止する場合は、**モニタ停止** ボタンをクリックします。
ステータス表示を終了する場合は、**閉じる** ボタンをクリックします。

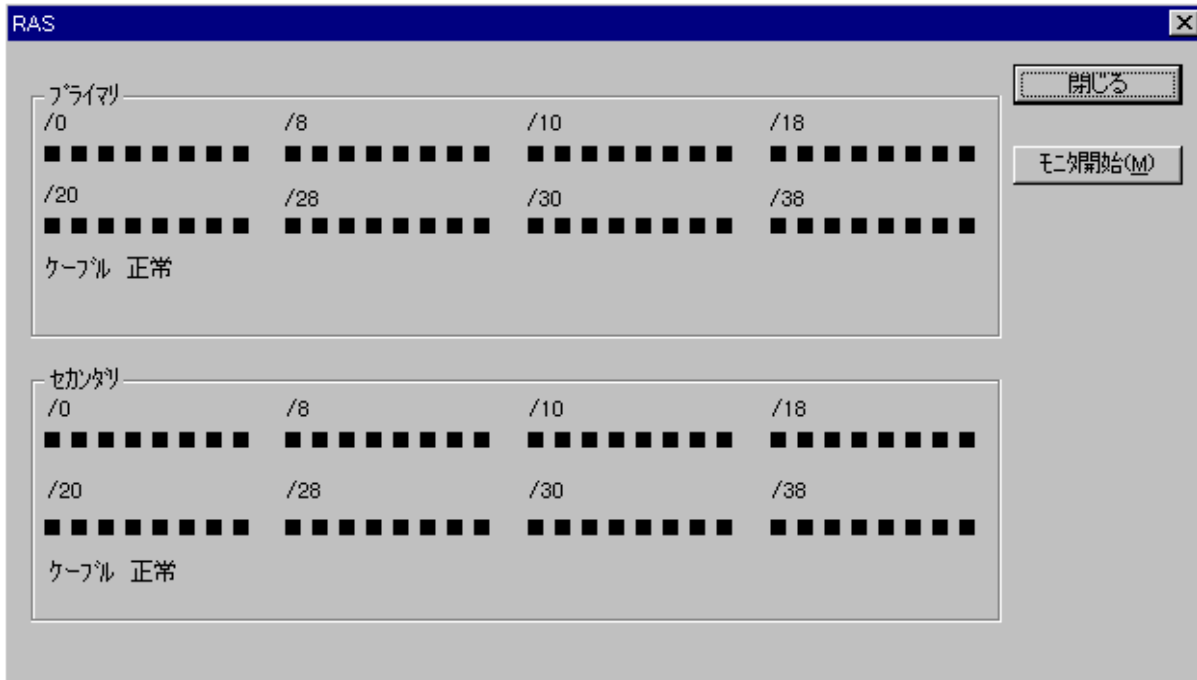
3 コマンド

3. 4. 3 RASテーブル

機能：メインモジュールのRASテーブル情報を表示します。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [エラー情報]画面から、**RASテーブル** ボタンをクリックします。
[RAS]画面が表示されます。



- (2) モニタを開始する場合は、**モニタ開始** ボタンをクリックします。また、モニタ状態からモニタを停止する場合は、**モニタ停止** ボタンをクリックします。
RASテーブル表示を終了する場合は、**閉じる** ボタンをクリックします。

3. 5 サブモジュールエラー情報

機能：サブモジュールのモジュールエラー、ステータス、RASテーブルを表示します。

操作：操作手順はメインモジュールエラー情報と同じです。

「3. 4 メインモジュールエラー情報」を参照してください。

3. 6 接続PCs変更

機能：PCsとパソコンの通信種類を設定します。

操作：以下に操作手順を示します。

- (1) [OD.RING]画面から、**接続PCs変更** ボタンをクリックします。
- (2) [通信種類]画面が表示されます。



- (3) 通信種類がRS-232Cの場合、「RS-232C」のラジオボタンをクリックし、「通信ポート」を選択します。



- (4) 通信種類がイーサネットの場合、「イーサネット」のラジオボタンをクリックし、接続先の「IPアドレス」を入力します。



3 コマンド

(5) 通信種類がGP-IBの場合、「 GPIB 」のラジオボタンをクリックします。



注 意

S10miniシリーズとパソコンを接続する場合は、S10miniシリーズはGP-IBをサポートしていませんので、RS-232Cかイーサネットを選択してください。

(6) 設定が終了したら、 **OK** ボタンをクリックします。設定しない場合は、 **キャンセル** ボタンをクリックします。

ご利用者各位

〒101-8010

東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地
株式会社日立製作所

お 願 い

各位にはますますご清栄のことと存じます。

さて、この資料をより良くするために、お気付きの点はどんなことでも結構ですので、
下欄にご記入の上、当社営業担当または当社所員に、お渡しくださいますようお願い申
しあげます。なお、製品開発、サービス、その他についてもご意見を併記して頂ければ
幸甚に存じます。

ご住所 〒	_____
貴会社名 (団体名)	_____
芳名	_____
製品名	
ご意見欄	_____ _____